

.....
Note

Name

Vorname

Matrikelnummer

Studiengang (Hauptfach)

Fachrichtung (Nebenfach)

Unterschrift der Kandidatin/des Kandidaten

TECHNISCHE UNIVERSITÄT MÜNCHEN

Fakultät für Mathematik

Klausur

Mathematik 3 für Physiker

(Analysis 2)

Prof. Dr. M. Keyl

29. Juli 2016, 11:00 – 12:30 Uhr

Hörsaal: Reihe: Platz:

Hinweise:

Überprüfen Sie die Vollständigkeit der Angabe: **8** Aufgaben

Bearbeitungszeit: **90** min

Erlaubte Hilfsmittel: **ein** selbsterstelltes DIN A4 Blatt

Erreichbare Gesamtpunktzahl: **64 Punkte**

Bei Multiple-Choice-Aufgaben sind **genau** die zutreffenden Aussagen anzukreuzen.

Bei Aufgaben mit Kästchen werden nur die Resultate **in diesen Kästchen** berücksichtigt.

	I	II
1		
2		
3		
4		
5		
6		
7		
8		
Σ		

I
Erstkorrektur

II
Zweitkorrektur

Nur von der Aufsicht auszufüllen:

Hörsaal verlassen von bis

Vorzeitig abgegeben um

Besondere Bemerkungen:

Musterlösung (mit Bewertung)

1. Kurvenintegral**(6 Punkte)**

Gegeben Sei die Kurve γ von $(0,0)$ nach $(1,0)$ die sich aus der Teilkurve $\gamma_1 : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto (t^2, t)$ und der Strecke γ_2 von $(1,1)$ nach $(1,0)$ zusammensetzt (d.h. wir durchlaufen erst γ_1 von $(0,0)$ nach $(1,1)$ und dann γ_2 von $(1,1)$ nach $(1,0)$). Berechnen sie das Kurvenintegral

$$\int_{\gamma} X(y) \cdot dy \quad \text{mit} \quad X(x) = (2x_1x_2 - x_1^2, x_1 + x_2^2)$$

LÖSUNG:

Mit $\gamma_1(t) = (t^2, t)$ und $\gamma_2(t) = (1, 1 - t)$ erhalten wir

$$\int_{\gamma} X(y) \cdot dy = \int_{\gamma_1} X(y) \cdot dy + \int_{\gamma_2} X(y) \cdot dy \quad [1]$$

$$= \int_0^1 \langle X(\gamma_1(t)), \gamma_1'(t) \rangle dt + \int_0^1 \langle X(\gamma_2(t)), \gamma_2'(t) \rangle dt \quad [1]$$

$$= \int_0^1 \langle (2t^3 - t^4, 2t^2), (2t, 1) \rangle dt + \int_0^1 \langle (2(1-t) - 1, 1 + (1-t)^2), (0, -1) \rangle dt \quad [2]$$

$$= \int_0^1 (4t^4 - 2t^5 + 2t^2 - 1 - (1-t)^2) dt = \int_0^1 (-2t^5 + 4t^4 + t^2 + 2t - 2) dt \quad [1]$$

$$= \left[-\frac{1}{3}t^6 + \frac{4}{5}t^5 + \frac{1}{3}t^3 + t^2 - 2t \right]_{t=0}^{t=1} = -\frac{1}{3} + \frac{4}{5} + \frac{1}{3} + 1 - 2 = -\frac{1}{5} \quad [1]$$

2. Differenzierbarkeit**(12 Punkte)**Gegeben sei die Abbildung $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x) = \frac{x_1^3 - 3x_1x_2^2}{x_1^2 + x_2^2} \text{ für } x \neq 0 \quad \text{und} \quad f(0) = 0$$

- (a) Zeigen Sie, dass in Polarkoordinaten
- $(r, \varphi) \in \mathbb{R}^+ \times [0, 2\pi)$
- gilt:
- [3]

$$\tilde{f}(r, \varphi) = f(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) = r \cos(3\varphi)$$

Hinweis: Benutzen Sie (ohne Beweis) die trigonometrische Formel $\cos(3\varphi) = 4 \cos^3(\varphi) - 3 \cos(\varphi)$

- (b) Folgern Sie aus (a) dass für alle
- $x \in \mathbb{R}^2$
- gilt:
- $|f(x)| \leq \|x\|$
- . Warum folgt daraus, dass
- f
- in 0 stetig ist?
- [3]

- (c) Beweisen Sie ferner, dass die partiellen Ableitungen
- $\partial_1 f(0)$
- und
- $\partial_2 f(0)$
- existieren, und geben Sie deren Wert an.
- [3]

- (d) Betrachten Sie zusätzlich die Kurve
- $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$
- ,
- $\gamma(t) = (t, t)$
- und zeigen Sie dass die Gleichung

$$\frac{d}{dt} f(\gamma(t)) = \langle \nabla f(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle$$

für $t = 0$ nicht gilt. [3]

LÖSUNG:

- (a) Es ist
- $\tilde{f}(r, \varphi) = r(\cos(\varphi)^3 - 3 \cos(\varphi) \sin^2(\varphi))$
- und außerdem wie im Hinweis angegeben:

$$\cos(3\varphi) = 4 \cos^3(\varphi) - 3 \cos(\varphi) = \cos^3(\varphi) + 3(\cos^3(\varphi) - \cos(\varphi))$$

Ferner ist $\cos^2(\varphi) - 1 = -\sin^2(\varphi)$ also

$$\cos^3(\varphi) - \cos(\varphi) = \cos(\varphi)(\cos^2(\varphi) - 1) = -\cos(\varphi) \sin^2(\varphi).$$

Zusammen also $\tilde{f}(r, \varphi) = r \cos(3\varphi)$ wie behauptet.

- (b) Für
- $x \neq 0$
- gibt es
- $(r, \varphi) \in \mathbb{R}^+ \times [0, 2\pi)$
- mit
- $x = (r \cos \varphi, r \sin \varphi)$
- . Also

$$|f(x)| = |r \cos(3\varphi)| \leq |r| = r = \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = \|x\|$$

Für $x = 0$ gilt ebenfalls $|f(0)| = 0 = \|0\|$. Für den Beweis der Stetigkeit wählen wir ein beliebiges $\epsilon > 0$ und erhalten für $\|x\| < \epsilon$:

$$|f(0) - f(x)| = |f(x)| \leq \|x\| < \epsilon$$

also ist f in 0 stetig.

- (c) Die partiellen Ableitungen bei 0 berechnen sich zu:

$$\partial_1 f(0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^3 - 0}{h^2 h} = 1$$

$$\partial_2 f(0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{h^2 h} = 0$$

- (d) Offenbar ist
- $\nabla f(0) = (1, 0)$
- ; daher:

$$\frac{d}{dt} f(\gamma(t)) = \frac{d}{dt} \frac{t^3 - 3t^3}{2t^2} = -1 \neq 1 = \langle (1, 0), (1, 1) \rangle = \langle \nabla f(0), \gamma'(0) \rangle$$

3. Taylorentwicklung

(8 Punkte)

Bestimmen Sie die Taylorentwicklung bis zur 6-ten Ordnung von $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x, y) = e^{-(x^2+y^2)},$$

mit dem Ursprung als Entwicklungspunkt.

$$T_6 f((x, y); (0, 0)) = 1 - x^2 - y^2 + \frac{1}{2}x^4 + \frac{1}{2}y^4 + x^2y^2 - \frac{1}{6}x^6 - \frac{1}{6}y^6 - \frac{1}{2}x^2y^4 - \frac{1}{2}x^4y^2$$

LÖSUNG:

$e^z = 1 + z + z^2/2 + z^3/6 + \dots$ mit $z = -x^2 - y^2$ folgt

$$f(x, y) = 1 - x^2 - y^2 + \frac{1}{2}(x^2 + y^2)^2 - \frac{1}{6}(x^2 + y^2)^3 + \dots$$

[1] für die 0. Ordnung, je [2] für die 2. und 4. und 6. Ordnung, [1] wenn keine weiteren Terme angegeben sind.

4. Extrema

(8 Punkte)

Gegeben sei die Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x, y) = (x - 6)^2 + (x + 2)y^2 + 10,$$

und die folgenden Punkte in \mathbb{R}^2 ,

$$x_1 = (2, 4), \quad x_2 = (-2, 4), \quad x_3 = (6, 2), \quad x_4 = (-2, -4), \quad x_5 = (6, 0).$$

Welche Aussagen sind richtig?

(a) f besitzt einen kritischen Punkt in [2]
 x_1 x_2 x_3 x_4 x_5 nirgendwo
(b) f besitzt ein lokales Minimum in [2]
 x_1 x_2 x_3 x_4 x_5 nirgendwo
(c) f besitzt ein lokales Maximum in [2]
 x_1 x_2 x_3 x_4 x_5 nirgendwo
(d) f besitzt einen Sattelpunkt in [2]
 x_1 x_2 x_3 x_4 x_5 nirgendwo

Hinweis: Für eine 2×2 Matrix $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ gilt: $\det A < 0 \Leftrightarrow A$ nicht singular und indefinit (= einen strikt positiven und einen strikt negativen Eigenwert).

LÖSUNG:

(a) Beh x_2, x_4 und x_5 sind kritische Punkte von f .

Bew Um die kritischen Punkte zu bestimmen, berechnen wir die Nullstellen des Gradienten von f ,

$$\nabla f(x, y) = (2(x - 6) + y^2, 2(x + 2)y) = (0, 0).$$

Die zweite Gleichung liefert $x = -2$ oder $y = 0$. Einsetzen in die erste Gleichung ergibt die drei angegebenen kritischen Punkte. □

(b) Beh f besitzt in x_5 ein lokales Minimum und in x_2, x_4 Sattelpunkte.

Bew Wir berechnen die Hesse-Matrix,

$$H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 2 & 2y \\ 2y & 2(x + 2) \end{pmatrix}.$$

An den kritischen Punkten x_2, x_4 und x_5 erhalten wir,

$$H_f(x_2) = \begin{pmatrix} 2 & 8 \\ 8 & 0 \end{pmatrix}, \quad H_f(x_4) = \begin{pmatrix} 2 & -8 \\ -8 & 0 \end{pmatrix}, \quad H_f(x_5) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 16 \end{pmatrix}.$$

wegen $\det H_f(x_2) = \det H_f(x_4) = -64$ sind x_2, x_4 Sattelpunkte. Dagegen hat $H_f(x_5)$ die Eigenwerte 2 und 16, ist also positiv definit, weshalb in x_5 ein lokales Minimum vorliegt. □

5. Implizite Funktionen**(8 Punkte)**Betrachten Sie die Funktion: $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = 10x^2 + 12xy + 10y^2 + 8x + 24y$$

und den Punkt $(x_0, y_0) = (0, -12/5)$.

- (a) Zeigen Sie, dass offene Umgebungen $U, V \subset \mathbb{R}$ von x_0, y_0 und eine eindeutige Funktion $y \in C^\infty(U, V)$ existieren, so dass

$$f(x, y(x)) = 0 \quad \forall x \in U$$

gilt.

[3]

- (b) Bestimmen Sie die Ableitung $y'(0)$ in Punkt 0.

[3]

- (c) Bestimmen Sie die Gleichung der Tangente $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ an die Höhenlinie $N_f(0) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) = 0\}$ im Punkt (x_0, y_0) .

[1]

- (d) Geben Sie eine Approximation für $y(0.1)$ an.

[1]

LÖSUNG:

- (a) Die Abbildung ist glatt und es gilt: $\partial_2 f(x, y) = 12x + 20y + 24$. Also ist $\partial_2 f(x_0, y_0) = -24$. Nach dem Satz über implizite Funktionen existieren daher offene Umgebungen $U, V \subset \mathbb{R}$ von x_0, y_0 und eine Abbildung $y \in C^\infty(U, V)$ mit $f(x, y(x)) = 0 \quad \forall x \in U$.

- (b) Es ist

$$0 = \frac{d}{dx} f(x, y(x)) = \partial_1 f(x, y(x)) + \partial_2 f(x, y(x)) y'(x)$$

Also für $\partial_2 f(x, y(x)) \neq 0$:

$$y'(x) = -\frac{\partial_1 f(x, y(x))}{\partial_2 f(x, y(x))}$$

Da $y(x_0) = y_0$ und $\partial_2 f(x_0, y_0) \neq 0$ können wir diese Gleichung anwenden und erhalten:

$$y'(x_0) = -\frac{20x_0 + 12y_0 + 8}{12x_0 + 20y_0 + 24} = -\frac{13}{15}$$

- (c) Es handelt sich um das Taylorpolynom bis zum linearen Glied:

$$T(x) = y(x_0) + y'(x_0)(x - x_0) = -\frac{12}{5} - \frac{13}{15}x$$

- (d) Wir werten $T(0.1)$ aus:

$$T(0.1) = -\frac{12}{5} - \frac{13}{15} \cdot \frac{1}{10} = -\frac{373}{150} = -2.48\bar{6}$$

Hinweis für den Korrektor: Angabe als Bruch reicht.

6. Untermannigfaltigkeiten**(6 Punkte)**

Zeigen Sie, dass die Menge

$$M = \{(x, y, z) \in (0, \infty)^3 \mid z = \sqrt{xy}\}$$

eine Untermannigfaltigkeit des \mathbb{R}^3 ist [3] und bestimmen Sie den Tangentialraum im Punkt $p = (3, 12, 6)$ [3].

LÖSUNG:

 M ist die Nullstellenmenge der C^∞ Funktion

$$f : (0, \infty)^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y, z) = z - \sqrt{xy}.$$

Der Gradient von f ist

$$\nabla f(x, y, z) = \left(-\frac{1}{2}\sqrt{\frac{y}{x}}, -\frac{1}{2}\sqrt{\frac{x}{y}}, 1 \right) \neq (0, 0, 0) \quad \forall (x, y, z) \in (0, \infty)^3$$

damit ist $(0, 0, 0)$ regulärer Wert von f und M eine Untermannigfaltigkeit.Der Tangentialraum $T_p M$ ist das Orthokomplement des Gradienten $\nabla f(p) = (-1, -1/4, 1)$ also

$$T_p M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z - x - y/4 = 0\}$$

7. Extrema mit Nebenbedingungen

(10 Punkte)

Bestimmen Sie die Extrema der Funktion

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y, z) = x + y + z$$

längs der Ellipse in der die Ebene E den Zylinder Z schneidet

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + z = 1\} \quad Z = \{(x, y, z) \mid x^2 + y^2 = 4\}$$

Hinweis: Sie dürfen ohne Beweis benutzen, dass der Durchschnitt von E und Z kompakt ist.

LÖSUNG:

Die Nebenbedingungen sind $g_1(p) = g_2(p) = 0$ mit

$$g_1(x, y, z) = x + z - 1, \quad g_2(x, y, z) = x^2 + y^2 - 4$$

Die Funktionen f, g_1, g_2 sind glatt und

$$\nabla g_1(x, y, z) = (1, 0, 1), \quad \nabla g_2(x, y, z) = (2x, 2y, 0), \quad \nabla f(x, y, z) = (1, 1, 1).$$

Offenbar sind $\nabla g_1(p)$ und $\nabla g_2(p)$ für alle p die die Nebenbedingung erfüllen linear unabhängig. Daher müssen die Extrempunkte die Bedingung

$$\nabla f(p) - \lambda_1 \nabla g_1(p) - \lambda_2 \nabla g_2(p) = 0$$

für geeignete Lagrange-Multiplikatoren $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$ erfüllen [3]. Wir erhalten also fünf Gleichungen [1]

$$\begin{aligned} 1 - \lambda_1 - 2\lambda_2 x &= 0, & 1 - 2\lambda_2 y &= 0, & 1 - \lambda_1 &= 0 \\ x + z &= 1, & x^2 + y^2 &= 4 \end{aligned}$$

Dies ergibt zunächst $\lambda_1 = 1$ und somit $2\lambda_2 x = 0$. Wegen $\lambda_2 y = 1$ muss $\lambda_2 \neq 0$ gelten. Also ist $x = 0$. Damit ist $y = \pm 2$ und $z = 1$. Für λ_2 ergibt sich schließlich $\lambda_2 = \pm 1/4$ [3]. (*Hinweis* zur Korrektur: λ_2 muss nicht bestimmt werden.) Wir erhalten somit zwei stationäre Punkte:

$$p_1 = (0, 2, 1), \quad p_2 = (0, -2, 1) \quad \text{mit} \quad f(p_1) = 3, \quad f(p_2) = -1 \quad [1]$$

Da die Menge $\{p \in \mathbb{R}^3 \mid g_1(p) = g_2(p) = 0\}$ kompakt ist (und f stetig) werden Maximum und Minimum angenommen – müssen also stationäre Punkte sein. Somit ist p_1 das Maximum und p_2 das Minimum [1].

8. Vektoranalysis**(6 Punkte)**Zeigen Sie, dass für $v \in C^2(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ die Identität

$$\nabla \times (\nabla \times v) = \nabla(\nabla \cdot v) - \Delta v \quad \text{mit } \Delta v = (\Delta v_1, \Delta v_2, \Delta v_3)$$

gilt.

LÖSUNG:

$$\begin{aligned} (\nabla \times (\nabla \times v))_i &= \sum_{jk} \epsilon_{ijk} \partial_j (\nabla \times v)_k = \sum_{jk} \epsilon_{ijk} \partial_j \sum_{lm} \epsilon_{klm} \partial_l v_m \quad [2] \\ &= \sum_{jlm} \left(\sum_k \epsilon_{ijk} \epsilon_{klm} \right) \partial_j \partial_l v_m \quad [1] \\ &= \sum_{jlm} (\delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}) \partial_j \partial_l v_m = \sum_j \partial_j \partial_i v_j - \sum_j \partial_j \partial_j v_i \quad [1] \\ &= \partial_i \sum_j \partial_j v_j - \left(\sum_j \partial_j \partial_j \right) v_i = \partial_i (\nabla \cdot v) - \Delta v_i = (\nabla(\nabla \cdot v) - \Delta v)_i. \quad [2] \end{aligned}$$