

.....
Note

Name

Vorname

Matrikelnummer

Studiengang (Hauptfach)

Fachrichtung (Nebenfach)

Unterschrift der Kandidatin/des Kandidaten

TECHNISCHE UNIVERSITÄT MÜNCHEN

Fakultät für Mathematik

Klausur

Mathematik 3 für Physiker

(Analysis 2)

Prof. Dr. S. Warzel

4. August 2015, 15:00 – 16:30 Uhr

Hörsaal: Reihe: Platz:

Hinweise:

Überprüfen Sie die Vollständigkeit der Angabe: **8** Aufgaben

Bearbeitungszeit: **90** min

Erlaubte Hilfsmittel: **ein** selbsterstelltes DIN A4 Blatt

Erreichbare Gesamtpunktzahl: **54 Punkte**

Bei Multiple-Choice-Aufgaben sind **genau** die zutreffenden Aussagen anzukreuzen.

Bei Aufgaben mit Kästchen werden nur die Resultate **in diesen Kästchen** berücksichtigt.

	I	II
1		
2		
3		
4		
5		
6		
7		
8		
Σ		

I
Erstkorrektur

II
Zweitkorrektur

Nur von der Aufsicht auszufüllen:

Hörsaal verlassen von bis

Vorzeitig abgegeben um

Besondere Bemerkungen:

Musterlösung (mit Bewertung)

1. Stetigkeit und Differentiation**(4 Punkte)**Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = (1 + |x|^{1/3})e^y$. Kreuzen Sie die richtigen Antworten an:(a) f ist im Ursprung stetig. Ja Nein [1](b) Die partielle Ableitung $\partial_1 f(0, 0)$ ist [1] -1 0 $\frac{1}{2}$ 1 nicht definiert.(c) Die partielle Ableitung $\partial_2 f(0, 0)$ ist [1] -1 0 $\frac{1}{2}$ 1 nicht definiert.(d) Wie lautet die totale Ableitung von f im Nullpunkt? [1] $Df(0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \end{pmatrix}$ $Df(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $Df(0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ $Df(0)$ ist nicht definiert

LÖSUNG:

(a) stetig als Kombination stetiger Funktionen, (c) $\partial_2 f(x, y) = f(x, y)$. $f(0, 0) = 1$,(b) $x \mapsto f(x, 0) = 1 + |x|^{1/3}$ nicht diffbar bei 0, (d) siehe (b)**2. Taylorentwicklung****(6 Punkte)**Bestimmen Sie die Taylorentwicklung bis zur 3-ten Ordnung von $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x, y) = e^x(1 + x^2 + y^2)^{-1},$$

mit dem Ursprung als Entwicklungspunkt.

$$T_3 f((x, y); (0, 0)) = 1 + x - \frac{1}{2}x^2 - y^2 - \frac{5}{6}x^3 - xy^2$$

LÖSUNG:

$$e^x(1 + x^2 + y^2)^{-1} = (1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \dots)(1 - (x^2 + y^2) + \dots) = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} - x^2 - x^3 - y^2 - xy^2 + \dots$$

3. Extremalstellen

(11 Punkte)

Bestimmen Sie mit Begründung die lokalen Maxima von $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = (x^2 + y^2 - 1)^2$.

LÖSUNG:

$$0 = \nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 2(x^2 + y^2 - 1)2x \\ 2(x^2 + y^2 - 1)2y \end{pmatrix} \iff x^2 + y^2 = 1 \vee (x, y) = (0, 0). \quad [2]$$

Dies sind genau die kritischen Punkte, mithin Kandidaten für lokale Extremstellen. [1]

$$\text{Hessematrix: } H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 8x^2 + 4(x^2 + y^2 - 1) & 8xy \\ 8xy & 8y^2 + 4(x^2 + y^2 - 1) \end{pmatrix}. \quad [2]$$

$$H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix} \text{ negativ definit, also ist } (0, 0) \text{ ein lokales Maximum.} \quad [2]$$

Sei nun $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ mit $x^2 + y^2 = 1$. Dann ist $\det H_f(x, y) = \det \begin{pmatrix} 8x^2 & 8xy \\ 8xy & 8y^2 \end{pmatrix} = 0$, also keine direkte

Aussage möglich. [1]

Da aber $f(x, y) = 0^2 = 0$ und für alle $\epsilon > 0$ gilt, dass $(1 + \frac{\epsilon}{2})(x, y) \in U_\epsilon((x, y))$, wobei $f((1 + \frac{\epsilon}{2})(x, y)) = ((1 + \frac{\epsilon}{2})^2 - 1)^2 > 0$ ist, folgt, dass (x, y) kein lokales Maximum sein kann. [2]

Somit ist $(0, 0)$ das einzige lokale Maximum von f . [1]

4. Umkehrfunktionen

(6 Punkte)

Sei $\Psi : (0, \infty) \times (0, 2\pi) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$,

$$\Psi(r, \varphi, z) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ z \end{pmatrix}.$$

(a) Bestimmen Sie die Ableitung von Ψ .

$$D\Psi(r, \varphi, z) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & r \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad [3]$$

(b) Ist Ψ ein lokaler Diffeomorphismus? Begründen Sie Ihre Antwort.

LÖSUNG:

(a) s.o.

(b) Ψ ist stetig differenzierbar. [1]

Die Jakobi-Matrix ist überall invertierbar, da $\det D\Psi(r, \varphi, z) = r > 0$. [1]

Nach dem Satz über die Lokale Umkehrfunktion ist Ψ ein also ein lokaler Diffeomorphismus. [1]

5. Implizit definierte Funktionen**(9 Punkte)**Sei $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y, z) = 2x^2 + y^2 + e^{z-1}z^2$.(a) Beweisen Sie, dass die Gleichung $f(x, y, z) = 4$ im Punkt $(1, 1, 1)$ lokal nach z auflösbar ist.Es sei $(x, y) \mapsto g(x, y)$ die dadurch implizit definierte Funktion.(b) Berechnen Sie $\nabla g(1, 1)$.

LÖSUNG:

(a) Es ist $f(1, 1, 1) = 2 + 1 + 1 \cdot 1 = 4$. [1] f ist stetig differenzierbar [1]mit $\partial_z f(x, y, z) = e^{z-1}(z^2 + 2z)$, $\partial_z f(1, 1, 1) = 3 \neq 0$. [2]Nach dem Satz über implizite Funktionen ist f also in $(1, 1, 1)$ lokal nach z auflösbar [1](b) und es gilt für die Auflösung g

$$Dg(1, 1) \stackrel{[2]}{=} - \frac{(\partial_x f(1, 1, 1) \quad \partial_y f(1, 1, 1))}{\partial_z f(1, 1, 1)} \stackrel{[1]}{=} \left(-\frac{4}{3} \quad -\frac{2}{3}\right), \quad \text{also } \nabla g(1, 1) = \begin{pmatrix} -\frac{4}{3} \\ -\frac{2}{3} \end{pmatrix}. \quad [1]$$

6. Vektoranalysis**(5 Punkte)**Seien $v, w \in C^1(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$. Beweisen Sie:

$$\nabla \cdot (v \times w) = w \cdot (\nabla \times v) - v \cdot (\nabla \times w)$$

LÖSUNG:

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (v \times w) &\stackrel{[1]}{=} \sum_{i,j,k=1}^3 \epsilon_{ijk} \partial_i v_j w_k \stackrel{[1]}{=} \sum_{i,j,k=1}^3 \epsilon_{ijk} ((\partial_i v_j) w_k + v_j (\partial_i w_k)) \stackrel{[1]}{=} \sum_{i,j,k=1}^3 \epsilon_{ijk} ((\partial_i v_j) w_k + v_j (\partial_i w_k)) \\ &\stackrel{[1]}{=} \sum_{k=1}^3 w_k \sum_{i,j=1}^3 \epsilon_{kij} \partial_i v_j - \sum_{j=1}^3 v_j \sum_{i,k=1}^3 \epsilon_{jik} \partial_i w_k \stackrel{[1]}{=} w \cdot (\nabla \times v) - v \cdot (\nabla \times w) \end{aligned}$$

7. Gradientenfelder

(6 Punkte)

Gegeben sei das Gradientenfeld $v : \mathbb{R}^3 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}^3$, $v(x) = \frac{x}{|x|^{2015}}$.

(a) Geben Sie explizit ein Potenzial $\Phi : \mathbb{R}^3 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ an.

$$\Phi(x) = -\frac{1}{2013|x|^{2013}} \quad [3]$$

(b) Berechnen Sie das Kurvenintegral $\int_{\gamma} v(x) \cdot dx$ mit $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\gamma(t) = (1-t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

LÖSUNG:

(a) s.o. (b) $\int_{\gamma} v(x) \cdot dx \stackrel{[1]}{=} \Phi(\gamma(1)) - \Phi(\gamma(0)) = \Phi(0, 1, 0) - \Phi(1, 0, 0) \stackrel{[1]}{=} 0$, da das Potential nur von der Entfernung zum Ursprung abhängt. [1]

8. Gewöhnliche Differentialgleichungen

(7 Punkte)

Gegeben sei $G \in C^1(\mathbb{R})$ mit $G' = g$ und die Differentialgleichung

$$\dot{x} = g(t)x^2.$$

(a) Bestimmen Sie eine lokale Lösung für das zugehörige Anfangswertproblem zu $x(0) = 1$.

$$x(t) = \frac{1}{1 + G(0) - G(t)} \quad [3]$$

(b) Geben Sie eine Lösung für das zugehörige Anfangswertproblem zu $x(0) = 0$ an.

$$x(t) = 0 \quad [1]$$

(c) Besitzt das Anfangswertproblem zu $x(0) = x_0$, $x_0 \in \mathbb{R}$, lokal eine eindeutige Lösung? (Begründen Sie Ihre Antwort!)

LÖSUNG:

(a) Für die Lösung $x(t)$ des AWP gilt $\int_{x(0)}^{x(t)} \frac{dx}{x^2} = \int_0^t g(t)dt$, bzw., $-\frac{1}{x(t)} + \frac{1}{x(0)} = G(t) - G(0)$, bzw. $\frac{1}{x(t)} = 1 + G(0) - G(t)$. (b) s.o.

(c) Nach dem Satz von Picard-Lindelöf haben diese AWP's alle lokal eindeutige Lösungen, denn $F(t, x) = g(t)x^2$ erfüllt in der DGL $\dot{x} = F(t, x)$ überall eine lokale Lipschitz-Bedingung bezüglich x , da $(t, x) \mapsto \partial_x F(t, x) = 2xg(t)$ stetig ist. [3]
(Achtung: F ist i.A. nicht stetig differenzierbar, da g nur als stetig bekannt ist.)