

.....
Note

Name

Vorname

Matrikelnummer

Studiengang (Hauptfach)

Fachrichtung (Nebenfach)

Unterschrift der Kandidatin/des Kandidaten

TECHNISCHE UNIVERSITÄT MÜNCHEN

Fakultät für Mathematik

Wiederholungsklausur

Mathematik für Physiker 3

(Analysis 2)

Prof. Dr. M. Wolf

28. September 2012, 08:00 – 09:30 Uhr

Hörsaal: Reihe: Platz:

Hinweise:

Überprüfen Sie die Vollständigkeit der Angabe: **8** Aufgaben

Bearbeitungszeit: **90** min

Erlaubte Hilfsmittel: **zwei** selbsterstellte DIN A4 Blätter

Erreichbare Gesamtpunktzahl: **80 Punkte**

Bei Aufgaben mit Kästchen werden nur die Resultate **in diesen Kästchen** berücksichtigt.

	I	II
1		
2		
3		
4		
5		
6		
7		
8		
Σ		

I
Erstkorrektur

II
Zweitkorrektur

Nur von der Aufsicht auszufüllen:

Hörsaal verlassen von bis

Vorzeitig abgegeben um

Besondere Bemerkungen:

Musterlösung (mit Bewertung)

1. Topologie

[8 Punkte]

Sei X ein nichtleerer topologischer Raum. Zeigen Sie:

(a) Ist $A \subseteq X$ offen und für $B \subseteq X$ gilt $B \cap A = \emptyset$, dann gilt auch $\overline{B} \cap A = \emptyset$.

(b) Ist $M \subseteq X$ zusammenhängend, dann ist auch \overline{M} zusammenhängend.

LÖSUNG:

(a) Wegen $A = A^\circ$ gilt:

$$A \cap B = \emptyset \iff A \subseteq X \setminus B \iff A = A^\circ \subseteq (X \setminus B)^\circ \iff A \cap X \setminus (X \setminus B)^\circ = A \cap \overline{B} = \emptyset. \quad [2]$$

(b) Wir beweisen die Umkehrung: [2]

Sei \overline{M} nicht zusammenhängend. Dann gibt es $A, B \subseteq X$ offen und disjunkt $A \cap \overline{M} \neq \emptyset$ und $B \cap \overline{M} \neq \emptyset$ und $\overline{M} \subseteq A \cup B$. [2]

wegen (a) folgt, da A, B offen, dass $A \cap M \neq \emptyset$, $B \cap M \neq \emptyset$. Da offenbar $M \subseteq A \cup B$, folgt, dass auch M nicht zusammenhängend ist. [2]

2. Differenzierbarkeit

[10 Punkte]

Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definiert durch

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x(x^2 - y^2)}{x^2 + y^4} & \text{für } (x, y) \neq 0, \\ 0 & \text{für } (x, y) = 0. \end{cases}$$

(a) Wie lautet die Richtungsableitung in Richtung $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ im Ursprung?

$$\partial_v f(0, 0) = \begin{cases} \frac{v_1^2 - v_2^2}{v_1}, & \text{für } v_1 \neq 0, \\ 0, & \text{für } v_1 = 0 \end{cases} \quad [2]$$

(b) Wie lauten die partiellen Ableitungen im Ursprung?

$$\partial_x f(0, 0) = 1 \quad [1]$$

$$\partial_y f(0, 0) = 0 \quad [1]$$

(c) Zeigen Sie, dass f im Ursprung unstetig ist.

Für $(x_n, y_n) = (\frac{1}{n^2}, \frac{1}{n})$ gilt: [2]

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n, y_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{n^2}(\frac{1}{n^4} - \frac{1}{n^2})}{\frac{1}{n^4} + \frac{1}{n^4}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{n^2} - 1}{2} = -\frac{1}{2} \neq f(0, 0). \quad [2]$$

(d) Ist f differenzierbar im Ursprung? Begründen Sie Ihre Antwort kurz.

Nein, [1]
denn wäre f differenzierbar im Ursprung, so müsste f dort auch stetig sein. [1]

LÖSUNG:

$$(a) \partial_v f(0, 0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(tv_1, tv_2) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^3 v_1 (v_1^2 - v_2^2)}{t(t^2 v_1^2 + t^4 v_2^4)} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{v_1 (v_1^2 - v_2^2)}{v_1^2 + t^2 v_2^4} = \begin{cases} 0, & \text{falls } v_1 = 0, \\ \frac{v_1^2 - v_2^2}{v_1}, & \text{falls } v_1 \neq 0. \end{cases}$$

$$(b) \partial_x f(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^3}{h \cdot h^2} = 1. \quad \partial_y f(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} = 0, \text{ oder aus (a) mit } v = (1, 0) \text{ und } v = (0, 1).$$

(c) s.o.

(d) s.o.

3. Ableitung einer Matrixfunktion

[12 Punkte]

Begründen Sie, dass für die Funktion $f(A) = (E + A^2)^{-1}$ an der Stelle $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mit $A = A^T$ definiert und differenzierbar ist. Berechnen Sie $f'(A)(B)$,

HINWEIS: Für $g(A) = A^{-1}$ ist $g'(A)(B) = -A^{-1}BA^{-1}$, Produktregel, Kettenregel.

LÖSUNG:

Für $A = A^T$ besitzt A nur reelle Eigenwerte, somit besitzt A^2 nur Eigenwerte ≥ 0 . Dass heißt, $E + A^2$ ist invertierbar, da alle Eigenwerte ≥ 1 sind, somit ist $f(A)$ für alle symmetrischen A definiert. [3]

$f(A) = g \circ h(A)$ mit $h(A) = 1 + A^2$ differenzierbar, da höchstens quadratisch, [2]

$h'(A)(B) = AB + BA$. [1]

Nach dem Hinweis ist g im Punkt $E + A^2$ differenzierbar, und man erhält mit der Kettenregel, dass f in A differenzierbar ist, [2]

mit

$$\begin{aligned} f'(A)(B) &= (g \circ h)'(A)(B) \\ &\stackrel{[2]}{=} g'(h(A))(h'(A)(B)) \\ &\stackrel{[1]}{=} -h(A)^{-1}h'(A)(B)h(A)^{-1} \\ &\stackrel{[1]}{=} -(1 + A^2)^{-1}(BA + AB)(1 + A^2)^{-1} \end{aligned}$$

4. Taylorentwicklung

(9 Punkte)

Gegeben ist das Vektorfeld $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$,

$$F(x, y) = \begin{pmatrix} (1 + 2x^2)e^{x^2-y} \\ -x e^{x^2-y} \end{pmatrix}$$

- (a) Zeigen Sie, dass F ein Gradientenfeld ist. (2)
- (b) Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ein Potential von F mit $f(1, 1) = -2$. Geben Sie die Hessematrix von f an der Stelle $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ an. (2)

$$H_f(x, y) = e^{x^2-y} \begin{pmatrix} 2x(2x^2 + 3) & -(1 + 2x^2) \\ -(1 + 2x^2) & x \end{pmatrix}$$

- (c) Wie lautet die Taylorentwicklung $(s, t) \mapsto f(1 + s, 1 + t)$ bis zur zweiten Ordnung an der Stelle $(s, t) = (0, 0)$ mit f aus Teilaufgabe (b)? (5)

$$f(1 + s, 1 + t) = \left\{ \begin{array}{l} -2 + \binom{3}{-1} \cdot \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 10 & -3 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \\ \text{oder} \\ -2 + 3s - t + 5s^2 - 3st + \frac{1}{2}t^2 \end{array} \right\} + \mathcal{O}(\| \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \|^3)$$

LÖSUNG:

- (a) F ist offenbar stetig differenzierbar. $\partial_x F_2(x, y) = -(1 + 2x^2)e^{x^2-y} = \partial_y F_1(x, y)$, die Jacobi-Matrix von F ist also symmetrisch. Da \mathbb{R}^2 sternförmig ist, besitzt F ein Potential, ist also ein Gradientenfeld.
- (b) $\text{grad } f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix} = F(x, y)$, Man berechnet die Hesse-Matrix

$$H_f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_{xx} f(x, y) & \partial_{yx} f(x, y) \\ \partial_{xy} f(x, y) & \partial_{yy} f(x, y) \end{pmatrix} = J_F(x, y).$$

- (c) $f(1 + s, 1 + t) = f(1, 1) + \text{grad } f(1, 1) \cdot \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \cdot H_f(1, 1) \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} + \mathcal{O}(\| \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix} \|^3)$ mit $f(1, 1) = -2$, $\text{grad } f(1, 1) = F(1, 1) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$, und $H_f(1, 1) = \begin{pmatrix} 10 & -3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$.

5. Implizit definierte Funktionen

(9 Punkte)

Gegeben sind die Gleichungen

$$\begin{aligned}x + y + \sin z &= 0, \\3 \sin x - 2 \tan y - z &= 0.\end{aligned}$$

- (a) Zeigen Sie, dass man dieses Gleichungssystem im Ursprung lokal gleichzeitig nach y und z auflösen kann und berechnen Sie die erste Ableitung der so implizit definierten Funktion $x \mapsto g(x)$ im Punkt $x = 0$.
- (b) Die Lösungsmenge dieses Gleichungssystems werde im Ursprung lokal als Kurve im \mathbb{R}^3 durch x parametrisiert. Geben Sie mit Hilfe von (a) den Einheitstangentenvektor an diese Kurve im Ursprung an.

LÖSUNG:

- (a) Das Gleichungssystem entspricht der Gleichung $f(x, y, z) = 0 \in \mathbb{R}^2$ mit der stetig differenzierbaren Funktion $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(x, y, z) = \begin{pmatrix} x + y + \sin z \\ 3 \sin x - 2 \tan y - z \end{pmatrix}$. [1]

Es gilt $f(0, 0, 0) = 0$ und $Df(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & -2 & -1 \end{pmatrix}$. [2]

Die Untermatrix der Jacobi-Matrix von f ,

$$\frac{\partial f}{\partial(y, z)}(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$$

ist invertierbar. [1]

Somit sind die Gleichungen nach y und z im Ursprung lokal auflösbar. Die so implizit definierte Funktion $g :]-\epsilon, \epsilon[\rightarrow \mathbb{R}^2$ hat im Ursprung die Ableitung

$$Dg(x) = -\left(\frac{\partial f}{\partial(y, z)}(0, 0, 0)\right)^{-1} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0, 0) = -\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \end{pmatrix}$$
 [3]

- (b) Die Lösungskurve wird in einer Umgebung des Ursprungs parametrisiert durch [1]

$$\gamma(x) = \begin{pmatrix} x \\ g_1(x) \\ g_2(x) \end{pmatrix}$$

mit der implizit definierten Funktion $g(x) = (g_1(x), g_2(x))$ aus (a) und $g'_1(0) = 4$, $g'_2(0) = -5$. Somit ist der Einheitstangentenvektor im Ursprung

$$T = \frac{\gamma'(0)}{\|\gamma'(0)\|} = \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$$

[1]

6. Globale Minima und Maxima

(16 Punkte)

Gegeben ist die Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy.$$

- (a) Bestimmen Sie alle stationären Punkte von f und entscheiden Sie, ob diese isolierte Maxima oder Minima sind.
- (b) Sei nun $B = [0, 2]^2 \subset \mathbb{R}^2$. Bestimmen Sie $\sup f(B)$ und $\inf f(B)$.

LÖSUNG:

- (a) f ist als Polynom beliebig oft differenzierbar. Stationäre Punkte sind Lösungen von [2]

$$0 = \text{grad } f(x, y) = \begin{pmatrix} 3x^2 - 3y = 0 \\ 3y^2 - 3x = 0 \end{pmatrix},$$

also $x^2 = y$ und $y^2 = x$. Eingestzt also $x^4 - x = 0$ mit den reellen Lösungen $x = 0$ und $x = 1$. Die stationären Punkte sind also

$$P_1 = (0, 0) \text{ und } P_2 = (1, 1). \quad [2]$$

Die Hessematrix von f ist $H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 6x & -3 \\ -3 & 6y \end{pmatrix}$. [1]

Nun ist $H_f(P_1) = \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$ mit negativer Determinante -9 . P_1 ist ein Sattelpunkt. [2]

$H_f(P_2) = \begin{pmatrix} 6 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}$ hat positive Determinante und Diagonaleinträge, ist somit positiv definit, P_2 ist ein lokales isoliertes Minimum von f . [2]

- (b) f ist stetig auf dem Kompaktum B . Maximum und Minimum werden also angenommen. [1]
Kandidaten dafür sind die stationären Punkte im Inneren, also P_2 , mit $f(P_2) = -1$ und der Rand von B . [1]

An den Ecken des Quadrats gilt $F(0, 0) = 0$, $F(2, 0) = F(0, 2) = 8$ und $F(2, 2) = 4$. [1]

Auf den Koordinatenachsen gilt $F(t, 0) = F(0, t) = t^3$. Dort gibt es also im Inneren, $t \in]0, 2[$ keine weiteren Kandidaten für absolute Maxima und Minima. Auf den anderen beiden Randlinien gilt $g(t) = f(t, 2) = f(2, t) = 8 + t^3 - 6t$ mit $t \in [0, 2]$. [1]

Kandidaten für Extremwerte sind die Randpunkte $t = 0$, $t = 2$ und Lösungen von $0 = g'(t) = 3t^2 - 6$, also nur $t = \sqrt{2}$. [1]

Es gilt $f(\sqrt{2}, 2) = f(2, \sqrt{2}) = 8 - 2\sqrt{2} \in [0, 6]$ dies sind also keine Kandidaten für das absolute Maximum oder Minimum. [1]

Denn $F(P_2) = -1$ ist der kleinste gefundene Wert, und $F(2, 0) = F(0, 2) = 8$ ist der größte gefundene Wert. Somit ist $\inf F(B) = -1$ und $\sup F(B) = 8$. [1]

7. Kurven**(8 Punkte)**

Ein Abschnitt der Kettenlinie ist gegeben durch die Funktion $f : [0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) = \cosh x$.

- (a) Geben Sie eine Parametrisierung $\gamma : [0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}^2$ des Graphen von f als Kurve im \mathbb{R}^2 an.
(b) Parametrisieren Sie γ auf Bogenlänge.

LÖSUNG:

(a) $\gamma(t) = \begin{pmatrix} t \\ \cosh t \end{pmatrix}, t \geq 0$ [2]

- (b) Wir berechnen die Bogenlänge von γ ,

$$s(t) = \int_0^t \|\gamma(t')\| dt' = \int_0^t \sqrt{1 + \sinh^2 t'} dt' = \int_0^t \cosh t' dt' = \sinh t.$$

mit der Umkehrabbildung $t(s') := s^{-1}(s') = \operatorname{arsinh}(s')$.

Die Parametrisierung auf Bogenlänge lautet dann

$$\tilde{\gamma}(s) = \gamma(t(s)) = \begin{pmatrix} \operatorname{arsinh}(s) \\ \cosh(\operatorname{arsinh}(s)) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \operatorname{arsinh}(s) \\ \sqrt{1 + \sinh^2(\operatorname{arsinh}(s))} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \operatorname{arsinh}(s) \\ \sqrt{1 + s^2} \end{pmatrix}.$$

[3]

8. Separierbare Differentialgleichung**(8 Punkte)**Gegeben ist die Differentialgleichung $\dot{x} = \sqrt{|1-x^2|}$ mit $x(t) \in \mathbb{R}$.

- (a) Für welche Anfangswerte
- $x(0)$
- zur Zeit
- $t = 0$
- ist
- $x(t) = x(0)$
- für alle
- $t \in \mathbb{R}$
- eine Lösung?
- (2)**

$$x(0) \in \{ -1, 1 \}$$

- (b) Bestimmen Sie für den Anfangswert
- $x(0) = 0$
- eine auf ganz
- \mathbb{R}
- definierte Lösung.
-
- HINWEIS:
- $\arcsin'(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
- für
- $x \in [-1, 1]$
- .
- (4)**

$$x(t) = \begin{cases} -1 & \text{für } t \leq -\frac{\pi}{2}, \\ \sin t & \text{für } -\frac{\pi}{2} < t \leq \frac{\pi}{2}, \\ 1 & \text{für } \frac{\pi}{2} < t, \end{cases}$$

- (c) Ist die Lösung der Differentialgleichung mit dem Anfangswert
- $x(0) = -1$
- eindeutig bestimmt?
-
- Begründen Sie kurz Ihre Antwort.
- (2)**

LÖSUNG:

- (a) Ist eine Lösung
- $x(t) = c$
- konstant so folgt
- $\dot{x}(t) = 0$
- , also
- $\sqrt{|1-x(t)^2|} = 0$
- , somit
- $x(t) = x(0) = \pm 1$
- .
-
- Dies sind offenbar auch Lösungen.
-
- (b) Trennung der Variablen im Bereich
- $x \in]-1, 1[$
- führt auf das Integral

$$G(x) := \int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = t - t_0$$

Eine Stammfunktion von $\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ ist $G(x) = \arcsin(x)$, definiert für $x \in]-1, 1[$ Einsetzen der Anfangsbedingung $x(0) = 0$ liefert $G(0) = 0 = 0 - t_0$, also $t_0 = 0$. Auflösen von $G(x) = t$ für $t \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ nach x liefert das Ergebnis $x(t) = \sin t$. Dieses kann nach links durch $x(t) = -1$ für $t \leq -\frac{\pi}{2}$ und nach rechts durch $x(t) = 1$ für $t \geq \frac{\pi}{2}$ stetig differenzierbar fortgesetzt werden.

- (c) Nein, die Lösung ist nicht eindeutig. Neben
- $x(t) = -1$
- ist z.B. auch
- $x(t-5)$
- mit dem
- $x(t)$
- aus (b) eine Lösung des Anfangswertproblems.
-
- Das liegt daran, dass
- $\sqrt{|1-x^2|}$
- bei
- $x = \pm 1$
- nicht Lipschitzstetig ist.